

CBPF-NF-066/84

ACOPLAMENTO VARIACIONAL ENTRE DINÂMICAS
q-NUMBER E DINÂMICAS c-NUMBER*

por

C. Márcio do Amaral¹ e S. Joffily

Centro Brasileiro de Pesquisas Físicas - CNPq/CBPF
Rua Dr. Xavier Sigaud, 150
22290 - Rio de Janeiro, RJ - Brasil

¹Instituto de Física
Universidade Federal do Rio de Janeiro
Cidade Universitária
21944 - Rio de Janeiro, RJ - Brasil

*Pesquisa subvencionada parcialmente pelo CNPq.

ACOPLAMENTO VARIACIONAL ENTRE DINÂMICAS q -NUMBER E DINÂMICAS c -NUMBER*

C. Márcio do Amaral¹ e S. Joffily

Centro Brasileiro de Pesquisas Físicas - CNPq/CBPF
Rua Dr. Xavier Sigaud, 150
22290 - Rio de Janeiro, RJ - Brasil

¹Instituto de Física
Universidade Federal do Rio de Janeiro
Cidade Universitária
21944 - Rio de Janeiro, RJ - Brasil

* Pesquisa subvencionada parcialmente pelo CNPq.

RESUMO

Generaliza-se o princípio variacional quântico, dependente do tempo, para o caso de operadores Hamiltonianos contendo parâmetros reais e suas derivadas temporais. O sistema variacional obtido é constituído de uma equação de Schrödinger acoplada a um sistema de equações de Lagrange, onde a Lagrangeana é o valor médio do operador Hamiltoniano parametrizado. A dinâmica consequente do princípio variacional, descreve a interação entre uma subdinâmica q-number com uma subdinâmica c-number. Na aproximação W.K.B. de ordem $(\hbar)^0$, o sistema variacional reduz-se a uma equação do tipo Hamilton-Jacobi, acoplada a uma família de equações de Lagrange. As características formais do sistema variacional obtido são apropriadas para a descrição de interações q-number - c-number, adiabáticas e não adiabáticas, dependentes do tempo.

Palavras-chave: Mecânica quântica; Formalismo.

1 INTRODUÇÃO

O problema de dinâmicas envolvendo variáveis do tipo "c-number", juntamente com variáveis do tipo "q-number", é de grande relevância para o entendimento do mecanismo de transição de uma descrição puramente quântica, a uma descrição a nível puramente clássica. Este tipo de dinâmica, híbrida, "semi-clássica", tem sido arena recente de interessantes trabalhos^{1,2,3}. Sudarshan¹ e Gordov² consideram, de início, um modelo dinâmico totalmente quântico, reduzido posteriormente a uma descrição "semi-classica". Para isso Sudarshan, em particular, impõe regras de superseleção a seu modelo, enquanto Gordov recorre a um espaço de Hilbert estendido, gerado por um processo de produto exterior. Por outro lado, Greiner⁴, como outros pesquisadores da área nuclear^{5,7} interessados em processos não adiabáticos nucleares, admite em seu modelo, desde o início, a presença de uma dinâmica coletiva, clássica, descrita por parâmetros reais dependentes do tempo, juntamente com uma dinâmica não coletiva, dotada de caráter quântico. Em nenhum desses tratamentos há a indicação da existência de um princípio variacional, capaz de gerar um sistema de equações dinâmicas acopladas, representativas da interação entre os aspectos "q-number" com os aspectos "c-number" da mesma dinâmica global. O objetivo do presente trabalho é a obtenção, a partir de um princípio variacional, de equações representativas do acoplamento entre o aspecto quântico e o aspecto paramétrico, "c-number", constituintes de uma dinâmica "semi-clássica", global. A aproximação W.K.B. é avaliada e mostra-se coincidente, na ordem $(\hbar)^0$, com as equações variacionais clássicas provenientes de Hamiltonianas clássicas parametrizadas, do tipo Routh⁶.

2 A AÇÃO CLÁSSICA PARA HAMILTONIANAS PARAMETRIZADAS

Consideremos a Hamiltoniana parametrizada

$$H(x^j, p_j; x^J, \dot{x}^J) = \sum_{j=1}^n \dot{x}^j p_j - L(x^j, \dot{x}^j; x^J, \dot{x}^J) ; \quad (2-1)$$

onde os (x^j, p_j) , $j=1, \dots, n$; são n pares de variáveis canonicamente associadas e (x^J, \dot{x}^J) $J=1, \dots, R$; são R pares de parâmetros reais e suas respectivas derivadas temporais. As n coordenadas $\{x^j\}$, são, sem perda de generalidade, cartesianas ortogonais. Analogamente, os R parâmetros $\{x^J\}$ são supostas coordenadas cartesianas ortogonais de um espaço configuracional, V_R , associado a um sistema dinâmico externo em interação com o sistema canônico $\{x^j, p_j\}$, considerado como sistema interno. A dinâmica interna é representada na Hamiltoniana (2-1), mas a presença dos parâmetros permitirá, em um princípio variacional, a descrição da interação entre as dinâmicas interna e a paramétrica, esta considerada externa. O caso mais simples, frequentemente admitido na literatura, é o da ação da dinâmica paramétrica (externa) sem a conseqüente reação, o que corresponde aos $x^J(t)$ serem prescritos⁷.

Por conveniência, vamos postular a validade das transformações de Legendre, i.e., vamos admitir a condição de regularidade determinantal:

$$\left| \frac{\partial^2 L}{\partial \dot{x}^j \partial \dot{x}^k} \right| \neq 0 \quad , \quad j, k = 1, \dots, n . \quad (2-2)$$

Seja, então, a ação:

$$A = \int_{t_1}^{t_2} \left\{ \sum_{j=1}^n \dot{x}^j p_j - H(x^j, p_j; x^J, \dot{x}^J) \right\} dt . \quad (2-3)$$

Considerando-se variações primeiras, δ_1 e δ_{11} de (2-3) nulas, a extremos fixos, com $\delta_1 x^j$ e $\delta_1 p_j$ independentes e arbitrárias, mas $\delta_1 x^J = 0$; e, posteriormente fazendo-se $\delta_{11} x^j = \delta_{11} p_j = 0$, com $\delta_{11} x^J$ arbitrárias, obtêm-se as equações variacionais seguintes:

$$\dot{x}^j = \frac{\partial H}{\partial p_j} ; \quad \dot{p}_j = - \frac{\partial H}{\partial x^j} ; \quad (2-4)$$

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial (-H)}{\partial \dot{x}^J} - \frac{\partial (-H)}{\partial x^J} = 0 \quad (2-4')$$

O sistema de equações (2-4), (2-4'), especifica uma dinâmica Hamiltoniana (interna) em interação com uma dinâmica lagrangeana (externa), paramétrica.

Consideremos agora, variações Δ , dos extremos da (2-3), da forma $\Delta = \delta + \Delta t \frac{d}{dt}$, onde liberam-se os Δx^j , mas impõe-se a condição

$$\Delta x^J = 0 \quad , \quad \text{para } J=1, \dots, R . \quad (2-5)$$

como as equações (2-4) e (2-4') são válidas entre os extremos, têm-se:

$$\begin{aligned} \Delta A (\Delta x^J = 0) &= (\delta + \Delta t \frac{d}{dt}) \int_{t_1}^{t_2} \{ \dot{x}^j p_j - H \} dt = \\ &= [p_j \delta x^j + \Delta t \dot{x}^j p_j - \Delta t H]_{t_1}^{t_2} = [p_j \Delta x^j - H \Delta t]_{t_1}^{t_2} \end{aligned} \quad (2-6)$$

Agora, desenvolvendo-se o primeiro membro de (2-6), em Δx^j , Δt , arbitrários e independentes, obtêm-se em lugar dos (2-4) e (2-4'), o sistema variacional:

$$\frac{\partial A}{\partial x^j} = p_j \quad ; \quad \frac{\partial A}{\partial t} = -H \quad ; \quad (2-7)$$

$$\frac{d}{dt} \left(\frac{\partial H}{\partial \dot{x}^j} \right) - \frac{\partial H}{\partial x^j} = 0 \quad . \quad (2-4')$$

$$\Delta x^j = 0 \quad (2-5)$$

onde

$$A = A(x^j; x^J, \dot{x}^J, t)$$

$$H = H(x^j, \frac{\partial A}{\partial x^j}; x^J, \dot{x}^J) \quad .$$

O sistema (2-4), (2-4'), que é um sistema híbrido, Lagrangeano-Hamiltoniano, é equivalente às formulações usuais da mecânica analítica, pois é transformável, por transformações de Legendre em um sistema puramente Lagrangeano ou puramente Hamiltoniano. O mesmo já não ocorre com a descrição dinâmica contida no sistema (2-7), (2-4'), pois este está sujeito à condição de contorno (2-5). Esta condição assimetiza a dinâmica, pois ao permitir variações arbitrárias apenas nas coordenadas internas, Δx^j , caracteriza a dinâmica Lagrangeana como uma dinâmica de contorno, no qual está imerso o sistema interno, agora descrito ondulatoriamente pelas equações (2-7), que são do tipo Hamiltoniano-Jacobi. É interessante observar que a descrição dada pelas (2-7), (2-4'), tem características Lagrangeanas, pois é descrita em um espaço de configuração global, produto cartesiano dos subespaços configura-

cionais interno e externo. A matriz Jacobiana global, das transformações admissíveis, é a soma direta das submatrizes Jacobianas correspondentes aos subespaços respectivos.

3. A AÇÃO QUÂNTICA PARA DINÂMICAS PARAMETRIZADAS

Como é bem sabido^{8,9}, a equação fundamental da dinâmica quântica não relativista, pode ser extraída de um princípio de ação quântica dependente do tempo:

$$\delta A = 0 ; \quad (3-1)$$

$$A = \int_{t_1}^{t_2} L(\psi, \bar{\psi}) dt ; \quad (3-2)$$

com

$$L(\psi, \bar{\psi}) = \langle \psi(t) | i\hbar \frac{\partial}{\partial t} - \hat{H} | \psi(t) \rangle . \quad (3-3)$$

O parêntesis $\langle || \rangle$, de Dirac, indica uma integração no espaço configuracional $\{x^j\}$, do sistema quântico considerado.

Neste trabalho, vamos estender o princípio variacional quântico, (3-1), (3-2), (3-3) para o caso em que o operador Hamiltoniano \hat{H} tenha dependência paramétrica:

$$\hat{H} = \hat{H}^+ = \hat{H}(\dot{x}^j, \hat{p}_j; x^j, \dot{x}^j) . \quad (3-3')$$

As equações de Euler-Lagrange oriundas do princípio variacional (3-1), onde a Lagrangeana é a (3-3), correspondem ao modelo de um

sistema quântico Hamiltoniano, imerso em um meio $\{x^J, \dot{x}^J\}$, Lagrangeano e com o qual interage. Este meio comporta-se como um fluido, no qual está imerso o sistema quântico, admitido puntiforme na escala de variações de primeira ordem, Δx^J .

De (3-3') e (3-3), levadas a (3-2), obtem-se

$$A = \int_{t_1}^{t_2} dt \underline{d^3x^j} \bar{\psi}(x^j; x^J, \dot{x}^J, t) [i\hbar \frac{\partial}{\partial t} - \hat{H}(\hat{x}^j, \hat{p}_j; x^J, \dot{x}^J)] \psi ; \quad (3-4)$$

onde

$$\hat{p}_j = -i\hbar \frac{\partial}{\partial x^j} ; \quad (3-4')$$

com $\bar{\psi}$ indicando a adjunta da ψ e onde $\underline{d^3x^j}$ é o elemento de volume no espaço configuracional $\{x^j\}$.

Vamos considerar diferentes tipos de variação para (3-4):

$$a) \delta_a \psi = 0; \delta_a x^J = 0; \delta_a t = 0; \delta_a x^j = 0; \delta_a \bar{\psi} \neq 0, \delta_a \hat{H} = 0.$$

Impondo $\delta_a A = 0$, obtem-se a equação variacional:

$$(i\hbar \frac{\partial}{\partial t} - \hat{H}(x^j, i\hbar \frac{\partial}{\partial x^j}; x^J, \dot{x}^J)) \psi(x^j, x^J, \dot{x}^J, t) = 0. \quad (3-5)$$

A equação para a adjunta, $\bar{\psi}$, é obtida sem dificuldades.

$$b) \delta_b \bar{\psi} = 0 = \delta_b \psi; \delta_b x^j = 0, \delta_b t = 0; \delta_b x^J \neq 0, \text{ mas } \delta_b x^J(t_1) = \delta_b x^J(t_2) = 0. \text{ Consideremos, entretanto, } \delta_b \hat{H} \neq 0.$$

Com as condições variacionais supra, $\delta_b A = 0$, gera a equação variacional:

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \underline{d^3x^j} \bar{\psi} (\delta_b \hat{H}) \psi = 0. \quad (3-6)$$

Como

$$\delta_b \hat{H} = \sum_J \frac{\partial \hat{H}}{\partial x^J} \delta_b x^J + \sum_J \frac{\partial \hat{H}}{\partial \dot{x}^J} \delta_b \dot{x}^J, \quad (3-7)$$

vem:

$$D = \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{d^3 x^J}{dt^3} \bar{\psi} \left[\sum_J \left\{ \frac{\partial \hat{H}}{\partial x^J} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial \hat{H}}{\partial \dot{x}^J} \right) \right\} \right] \psi \cdot \delta_b x^J + \\ + \left[\sum_J \delta_b x^J \frac{d^3 x^J}{dt^3} \bar{\psi} \left(\frac{\partial \hat{H}}{\partial \dot{x}^J} \right) \psi \right]_{t_1}^{t_2}. \quad (3-8)$$

Levando-se em conta as condições de contorno $\delta_b x^J(t_1) = \delta_b x^J(t_2) = 0$, a segunda parcela de (3-8) é nula. Por outro lado, como a variação do tipo δ_b é caracterizada pelas condições $\delta_b \psi = \delta_b \bar{\psi} = \delta_b x^J = 0$, a (3-8) pode ser reescrita na forma:

$$\int_{t_1}^{t_2} dt \sum_J \delta_b x^J \left[\frac{\partial}{\partial x^J} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \right) \right] \left[\bar{\psi} (\hat{H}) \psi \frac{d^3 x^J}{dt^3} \right] = 0. \quad (3-9)$$

Como $\delta_b x^J$ é arbitrária no intervalo aberto (t_2, t_1) , teremos

$$\left[\frac{\partial}{\partial x^J} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \right) \right] \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle = 0, \quad (3-10)$$

onde

$$\langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle = \int \frac{d^3 x^J}{dt^3} \bar{\psi} \hat{H} \psi. \quad (3-11)$$

As equações variacionais extraídas da ação quântica (3-4) e obtidas com auxílio de variações dos tipos δ_a e δ_b , independentes e arbitrárias, são:

$$i\hbar \frac{\partial}{\partial t} \psi = \hat{H} \psi ;$$

$$\left[\frac{\partial}{\partial x^J} - \frac{d}{dt} \left(\frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \right) \right] \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle = 0 ; \quad (3-12)$$

com

$$\hat{H} = \hat{H}(\hat{x}^j, \hat{p}_j; x^J, \dot{x}^J) ,$$

$$\psi = \psi(x^j; x^J, \dot{x}^j; t) .$$

É importante observar, que o termo de contorno em (3-8) pode, face às propriedades das variações do tipo δ_b , ser escrito na forma:

$$\left[\sum_J \delta_b x^J \langle \psi | \frac{\partial \hat{H}}{\partial \dot{x}^J} | \psi \rangle \right]_{t_1}^{t_2} = \left[\sum_J \delta_b x^J \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle \right]_{t_1}^{t_2} ; \quad (3-13)$$

o que permite a definição do momentum canonicamente associado ao parâmetro x^J :

$$p_J = \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle . \quad (3-14)$$

É interessante notar, que as equações (3-10) são equações de Lagrange, onde $\langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle$ tem o papel de uma Lagrangeana clássica. As equações (3-10) completam o sistema variacional híbrido, (3-12), acoplando-se à equação de Schrödinger (3-5).

Liran⁴, ao empregar o modelo do Cranking não adiabático¹⁰, ao estudo da dinâmica nuclear coletiva, postula, arbitrariamente, uma equação adicional de Lagrange com o objetivo de obter o acoplamento entre a dinâmica coletiva, considerada "clássica", à dinâmica interna admitida "quântica". Entretanto, Liran situa a $\langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle$ como a Hamiltoniana "clássica", com a

qual constrói, do modo usual, a Lagrangeana a ser utilizada na sua postulada equação de Lagrange.

4 A HAMILTONIANA "c-NUMBER"

Se multiplicarmos (3-10) por \dot{x}^J e somarmos em J, podemos transformá-la em:

$$\sum_J \left\{ \ddot{x}^J \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle + \dot{x}^J \frac{\partial}{\partial x^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle - \frac{d}{dt} \left(\dot{x}^J \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle \right) \right\} = 0; \quad (4-1)$$

mas

$$\frac{d}{dt} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle = \sum_J \left\{ \ddot{x}^J \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle + \dot{x}^J \frac{\partial}{\partial x^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle \right\}. \quad (4-2)$$

Logo, de (4-1) e (4-2), temos:

$$\frac{d}{dt} \left\{ \sum_J \dot{x}^J \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle - \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle \right\} = 0 = \frac{d}{dt} \left\{ \sum_J \dot{x}^J p_J - \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle \right\}. \quad (4-3)$$

A (3-3), juntamente com o caráter Lagrangeano da $\langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle$, induz de modo natural, a Hamiltoniana "c-number"

$$\mathcal{H} = \sum_J \dot{x}^J p_J - \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle. \quad (4-4)$$

A constância de movimento do \mathcal{H} é pura decorrência da não dependência explícita temporal da $\langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle$.

A hipótese da existência de vínculos no espaço paramétrico e da definição $p_J = \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle$, permite que se represente \mathcal{H} na

forma $\mathcal{H} = \mathcal{H}(x^J, p_J)$. Daqui, a obtenção das correspondentes equações de Hamilton, paramétricas, é tarefa trivial:

$$\begin{aligned}\dot{p}_J &= -\frac{\partial \mathcal{H}}{\partial x^J} \\ \dot{x}^J &= \frac{\partial \mathcal{H}}{\partial p_J}\end{aligned}\quad (4-5)$$

5 A APROXIMAÇÃO CLÁSSICA DO SISTEMA (3-12)

Consideremos a ψ de (3-4), representada na forma:

$$\psi(x^j; x^J, \dot{x}^J, t) = e^{\frac{i}{\hbar} S} = e^{\frac{i}{\hbar} (S_0 + \frac{\hbar}{i} S_1 + \frac{\hbar^2}{i^2} S_2 + \dots)} \quad (5-1)$$

com $S = S(x^j; x^J, \dot{x}^J, t)$.

Estamos supondo S_0 real, escalar por transformações de coordenadas, x^j regulares. Generalizando Pauli¹¹ e Stachel¹², reescrevemos (5-1) na forma:

$$\psi(x^j; x^J, \dot{x}^J, t) = e^{\frac{i}{\hbar} S_0} [R_0 + \frac{\hbar}{i} R_1 + \frac{\hbar^2}{i^2} R_2 + \dots], \quad (5-2)$$

onde R_0 não é necessariamente real. Levemos (5-1) à ação (3-4), mas na aproximação em que R é substituída por R_0 :

$$A(R=R_0) = A_0 = \int_{t_1}^{t_2} \frac{d^3 x^j}{dt} e^{-\frac{i}{\hbar} S_0} R_0^* [i\hbar \frac{\partial}{\partial t} - \hat{H}] R e^{\frac{i}{\hbar} S_0}. \quad (5-3)$$

Considerando variações $\delta_1 A_0 = 0$, condicionadas a: $\delta_1 R_0^*$ arbitrário; $\delta_1 R_0 = \delta_1 S_0 = \delta_1 x^J = S_1 \hat{H} = \delta_1 x^j = 0$; $\delta_1 t = 0$, obtemos:

- 11 -

$$\int_{t_1}^{t_2} \frac{d^3 x^j}{dt} dt \delta_{||} R_0^* e^{-\frac{i}{\hbar} S_0} \left[\frac{\partial S_0}{\partial t} - \hat{H} \right] R_0 e^{\frac{i}{\hbar} S_0} = 0 \quad (5-4)$$

O termo em $i\hbar \frac{\partial R_0}{\partial t}$ foi omitido em (5-4), por ser de primeira ordem em \hbar .

Admitindo-se \hat{H} como uma série ordenada, normal, de potenciação de $-i\hbar \frac{\partial}{\partial x^j}$, teremos na ordem zero:

$$\hat{H}(\dot{x}^j, -i\hbar \frac{\partial}{\partial x^j}; x^J, \dot{x}^J) R_0 e^{\frac{i}{\hbar} S_0} = e^{\frac{i}{\hbar} S_0} H(x^j, \frac{\partial S_0}{\partial x^j}; x^J, \dot{x}^J) R_0 \quad (5-5)$$

Levando (5-5) a (5-4), tem-se

$$\int_{t_1}^{t_2} \frac{d^3 x^j}{dt} dt \delta_{||} R_0^* \left[\frac{\partial S_0}{\partial t} + H(x^j, \frac{\partial S_0}{\partial x^j}; x^J, \dot{x}^J) \right] R_0 = 0 \quad (5-6)$$

Com $R_0 \neq 0$ e $\delta_{||} R_0^*$ arbitrário, teremos a equação variacional, na ordem $(\hbar)^0$:

$$\frac{\partial S_0}{\partial t} + H(x^j, \frac{\partial S_0}{\partial x^j}; x^J, \dot{x}^J) = 0 \quad (5-7)$$

A equação (5-7) é uma equação do tipo Hamilton-Jacobi para sistemas parametrizados com x^J, \dot{x}^J e dotados de uma ação $A=S_0$.

Admitamos agora, variações do tipo $\delta_{||} A_0=0$ restritas pelas condições:

$$\delta_{||} R_0^* = \delta_{||} R_0 = \delta_{||} S_0 = \delta_{||} t = 0; \delta_{||} x^J \text{ arbitrários, exceto } \delta_{||} x^J(t_1) = \delta_{||} x^J(t_2) = 0.$$

Teremos, então, com $\delta_{||} \hat{H} \neq 0$:

$$\delta_{||} A_0 = 0 = \int_{t_1}^{t_2} dt \frac{d^3 x^j}{dt} R_0^* e^{-\frac{i}{\hbar} S_0} [-\delta_{||} \hat{H}] R_0 e^{\frac{i}{\hbar} S_0} \quad (5-8)$$

Levando-se em conta, que variações do tipo $\delta_{||} x^j$ comutam com R_0, R_0^*, S_0, x^j , poderemos escrever compactamente:

$$0 = \int_{t_1}^{t_2} dt \sum_J \delta_{||} x^J \left\{ \frac{\partial}{\partial x^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle - \frac{d}{dt} \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle \right\} + \\ + \left[\sum_J \delta_{||} x^J \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle \right]_{t_1}^{t_2} ; \quad (5-9)$$

onde $|\psi\rangle = R_0 e^{\frac{i}{\hbar} S_0}$.

O termo de contorno é nulo, mas permite inferir a definição do momentum p_J . A arbitrariedade dos $\delta_{||} x^J$ em (5-9), gera as equações de Euler-Lagrange:

$$\frac{\partial}{\partial x^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle - \frac{d}{dt} \frac{\partial}{\partial \dot{x}^J} \langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle = 0 . \quad (5-10)$$

As (5-10), juntamente com a (5-7), evidenciam que na aproximação $(\hbar)^0$, o sistema de equações (3-12) equivale àquele obtido de um princípio de ação clássica, onde a ação seja a S_0 e a Lagrangeana seja a $\langle \psi | \hat{H} | \psi \rangle$, com $|\psi\rangle = R_0 e^{\frac{i}{\hbar} S_0}$. Com esta correspondência, as equações (5-10) e (5-7) são, as próprias (2-4') e (2-7), respectivamente.

6 CONCLUSÕES

Dinâmicas geradas por operadores Hamiltonianos envolvem do parâmetros c-number, dependentes do tempo, contêm, necessariamente, subdinâmicas c-number em interação com subdinâmicas q-num

ber. A estrutura das equações (3-12) é óbvia neste sentido e isto as torna um sistema variacional candidato a representar este tipo de interação. Em particular, o problema do acoplamento não adiabático entre processos coletivos, c-number, com processos microscópicos, q-number, deve ter uma dinâmica global regida por um sistema equacional do tipo (3-12). O próprio problema da medida em mecânica quântica, sendo essencialmente um processo de interação entre um sistema observador, macroscópico - o apparatus (caracterizável por propriedades clássicas antes da ocorrência da medida), com o sistema observado, microscópico, do tipo q-number, é enquadrável dentro da estrutura das equações (3-12). Uma extensão importante a ser feita é a do problema da interação q-number-c-number, para o caso em que as condições de informação quânticas sejam incompletas, o que levará, naturalmente, ao emprego de um formalismo do tipo matriz estatística. Nestas condições, deve aflorar um sistema de equações que caracterize o acoplamento entre uma dinâmica c-number e uma dinâmica q-number, estatística.

Desenvolvimentos destes temas estão em andamento.

REFERENCIAS

1. T.N. Sherry and C.G. Sudarshan, *Phys. Rev. D*, 20, 857 (1979).
2. E.P. Gordov and S.D. Tovorogov, *Physica* 119A, 339 (1983).
3. J.R. Klauder, *Conference on Quantum Theory and the Structure of Time and Space IV*, Tutzing, West Germany, 1980.
4. S. Liran, H. Scheefer, W. Scheid, W. Greiner, *Nucl. Phys.* A248, 191 (1975).
5. G. Schütte and L. Wilets, *Nucl. Phys.* A252, 21 (1975).
6. F. Gantmacher, *Lectures in Analytical Mechanics*, Mir, Moskow (1970).
7. J.J. Griffin and K.K. Kan, *Physics and Chemistry of Fission*, vol. I. *Proceeding of a Symposium*. Rochester, N. York (1973).
8. P.A.M. Dirac, *Proc. Camb. Phil. Soc.*, 26, 376 (1930).
9. A.K. Kerman and S.E. Koonin, *Annals of Physics* 100, 332 (1976).
10. D.R. Inglis, *Phys. Rev.* 96, 1059 (1954).
11. W. Pauli, *Helv. Phys. Acta* 5, 179 (1932).
12. J. Stachel, J. Plebanski, *J. Math. Phys.* 18, 2374 (1977).